

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования
«Саратовский государственный технический университет имени Гагарина Ю.А.»

Кафедра «Организация перевозок и управление на транспорте»

АННОТАЦИЯ К РАБОЧЕЙ ПРОГРАММЕ

по дисциплине Б1.В.ФВ1 «Системы автоматики и телемеханики в управлении
транспортными процессами»

направления подготовки 27.06.01 "Управление в технических системах"

(Управление процессами перевозок)

форма обучения – очная
часов в неделю – 1
всего часов – 36
в том числе:
лекции – 6
самостоятельная работа – 30

Саратов, 2015

1. Цели и задачи дисциплины.

Цель изучения дисциплины «Системы автоматики и телемеханики в управлении транспортными процессами» - сформировать у аспирантов основы знаний по биомеханике дорожно-транспортных происшествий. Задачами изучения курса «Системы автоматики и телемеханики в управлении транспортными процессами» является систематизация знаний курсов учебной программы по динамике автомобиля, и так же представления о механизмах травмирования человека в условиях ДТП и взаимосвязи условий дорожно-транспортных происшествий с характерными особенностями травмирования человека- участника ДТП для возможности использования при проведении экспертные исследования ДТП.

2. Место дисциплины в структуре ОПОП ВО

В представленной таблице дается описание логической и содержательно-методической взаимосвязи с другими частями ООП.

3. Требования к результатам освоения дисциплины

Выпускник должен обладать следующими профессиональными компетенциями (ПК) в соответствии с ФГОС ВО:

- способностью к организации системы обеспечения безопасности дорожного движения с использованием современных информационных технологий с учетом экологической нагрузки на окружающую среду (ПК-2);

Дисциплина по учебному плану			Перечень вопросов (дидактических единиц), знания по которым необходимы для изучения дисциплины	Дисциплина, в рамках которой изучается	
Шифр дисциплины	Наименование дисциплины	Трудо - емкость (час)		Шифр дисциплины	Наименование дисциплины
Б1.В.ФВ1	Системы автоматики и телемеханики в управлении транспортными процессами	36	Математические методы принятия решений, математические методы в организации транспортного процесса	Б.1.1.12.	Математика
			Физические основы механики: понятие состояния в классической механике, уравнения движения, кинематика и динамика твердого тела	Б.2.1.5.	Физика
			Основные понятия о транспорте и транспортных системах; основные характеристики различных видов транспорта; критерии выбора вида транспорта	Б.2.2.1.	Общий курс транспорта

- владеет современными методами контроля и управления транспортными технологическими процессами на основе современных информационных и коммуникационных технологий переработки данных (ПК-4).

В результате освоения дисциплины студент должен знать:

- проблемы технической электроники АТС;
- основные направления инженерной деятельности в области технической электроники АТС;
- взаимодействие элементов электронных систем мобильных транспортных средств.

Студент должен уметь:

- провести исследования элементов системы технической электроники АТС
- провести детальный анализ причин ДТП;
- установить причинно-следственные связи возникновения ДТП;
- применять технические средства контроля электронной системы АТС.

Студент должен владеть:

- нормативами (техническими требованиями и методами испытаний), технической электроники АТС;
- методикой и анализом по контролю элементов электронной системы АТС.